

Ⓒ

Soluzioni esercizi

Prove scritte Ist. ed. Eserciziario Matematico

22/01/2016

1. Determinare le radici quadrate del numero complesso $1-i$

→ Dato il numero complesso ~~scritto~~ in forma trigonometrica ~~scritto~~ $z = \rho (\cos \theta + i \sin \theta)$, le radici n -esime di z

si ottengono ~~scritto~~ ~~scritto~~ dalle nel seguente modo: $z = \sqrt[n]{\rho} \left(\cos \left(\frac{\theta + 2k\pi}{n} \right) + i \sin \left(\frac{\theta + 2k\pi}{n} \right) \right)$ con $k=0, 1, \dots, n-1$

Nel caso dell'esercizio proposto $n=2$ e $z = \sqrt{2} \left(\cos \left(\frac{\pi}{4} \right) + i \sin \left(\frac{\pi}{4} \right) \right)$

Le radici quadrate cercate sono dunque

$$z_0 = \sqrt[2]{2} \left(\cos \left(\frac{\pi}{8} \right) + i \sin \left(\frac{\pi}{8} \right) \right)$$

$$z_1 = \sqrt[2]{2} \left(\cos \left(\frac{5\pi}{8} \right) + i \sin \left(\frac{5\pi}{8} \right) \right)$$

2. Servendosi esclusivamente dei limiti notevoli, calcolare

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{(1 - \cos x) \operatorname{tg}(2x)}{x^3}$$

$$\text{e } \lim_{x \rightarrow +\infty} \left(\frac{5x+3}{5x} \right)^{4-5x}$$

→ Per calcolare il primo limite basta ricordare che

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{1 - \cos x}{x^2} = \frac{1}{2}$$

(lo studente verifichi questo risultato)

$$\text{e } \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\operatorname{tg} x}{x} = 1$$

Quindi $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{(1 - \cos x) \operatorname{tg}(2x)}{x^3} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{(1 - \cos x)}{x^2} \cdot \frac{\operatorname{tg}(2x)}{2x} \cdot 2 = \frac{1}{2} \cdot 1 \cdot 2 = 1$ 1

~~non~~

Per calcolare il secondo limite a loro uso del limite $\lim_{x \rightarrow +\infty} \left(1 + \frac{1}{x} \right)^{\frac{1}{x}} = e$

si trova $\lim_{x \rightarrow +\infty} \left(\frac{5x+3}{5x} \right)^{4-5x} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \left(1 + \frac{3}{5x} \right)^{4-5x}$

$$= \lim_{x \rightarrow +\infty} \left(1 + \frac{1}{\frac{5x}{3}} \right)^{\frac{5x}{3} \cdot (-3)} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \left(1 + \frac{1}{\frac{5x}{3}} \right)^{\frac{5x}{3} \cdot (-3)} = 1 \cdot e^{-3} = e^{-3}$$

5) Studiare e tracciare il grafico della funzione

$$y = |x| e^{-\frac{1}{x}}$$

L'insieme di estensione è $(-\infty, 0) \cup (0, +\infty)$ (e cioè $x \neq 0$)

La funzione è sempre positiva (essendo prodotto di funzioni positive (il modulo di x può annullarsi per $x=0$ che però non appartiene al dominio) e non interseca gli assi cartesiani.

La funzione si può scrivere come $y = \begin{cases} x e^{-\frac{1}{x}} & \text{per } x > 0 \\ -x e^{-\frac{1}{x}} & \text{per } x < 0 \end{cases}$

Tale rappresentazione sarà utile ^{anche} per calcolare le derivate e cercare eventuali punti di Massimo e/o minimo oltre che i limiti ~~di sotto!~~

Intanto si ha $\lim_{x \rightarrow 0^+} -x e^{-\frac{1}{x}} = (e \cdot e^{+\infty}) = \lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{e^{-\frac{1}{x}}}{-\frac{1}{x}}$

$$\stackrel{H}{=} \lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{\frac{1}{x^2} e^{-\frac{1}{x}}}{\frac{1}{x^2}} = \lim_{x \rightarrow 0^+} e^{-\frac{1}{x}} = +\infty$$

così $\lim_{x \rightarrow 0^-} -x e^{-\frac{1}{x}} = +\infty$

Inoltre: $\lim_{x \rightarrow 0^+} x e^{-\frac{1}{x}} = 0 \cdot e = 0$

È immediato calcolare $\lim_{x \rightarrow +\infty} x e^{-\frac{1}{x}} = +\infty$ e $\lim_{x \rightarrow -\infty} -x e^{-\frac{1}{x}} = +\infty$

Poiché $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{x e^{-\frac{1}{x}}}{x} = 1$ e $\lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{-x e^{-\frac{1}{x}}}{x} = -1$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} x (e^{-\frac{1}{x}} - 1) =$$

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} -x (e^{-\frac{1}{x}} - 1) =$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} x (e^{-\frac{1}{x}} - 1) = \infty(0) = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{e^{-\frac{1}{x}} - 1}{\frac{1}{x}} \stackrel{H}{=} \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{-e^{-\frac{1}{x}}}{-\frac{1}{x^2}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} -e^{-\frac{1}{x}} = -1$$

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} -x (e^{-\frac{1}{x}} - 1) = \infty(0) = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{e^{-\frac{1}{x}} - 1}{\frac{1}{x}} \stackrel{H}{=} \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{-e^{-\frac{1}{x}}}{-\frac{1}{x^2}} = \lim_{x \rightarrow -\infty} e^{-\frac{1}{x}} = 1$$

Quindi si hanno due asintoti obliqui.

$y = x - 1$ (per $x \rightarrow +\infty$) e $y = -x + 1$ (per $x \rightarrow -\infty$)

Consideriamo la derivata prima: h' ha

①

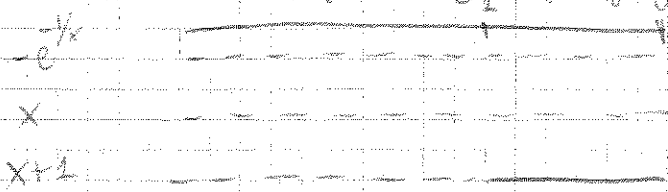
$$\forall \text{ Per } x > 0 \quad y' = e^{-1/x} + x \frac{1}{x^2} e^{-1/x} = e^{-1/x} \left(1 + \frac{1}{x} \right) = e^{-1/x} \left(\frac{x+1}{x} \right)$$

$$\text{cioè per } x > 0 \quad y' = e^{-1/x} \left(\frac{x+1}{x} \right)$$

Quindi per $x > 0$ la y' non si annulla mai e risulta essere sempre positiva. Questo significa che per $x > 0$ la funzione è strettamente crescente.

$$\text{Per } x < 0 \quad y' = -e^{-1/x} - x \frac{1}{x^2} e^{-1/x} = -e^{-1/x} \left(\frac{x+1}{x} \right)$$

Quindi per $x < 0$ la derivata prima si annulla per $x = -1$.
Lo studio del segno della y' per $x < 0$ è molto semplice.



Quindi per $x = -1$ si ha un punto di minimo relativo (la funzione è decrescente per $x < -1$ e crescente per $x > -1$). Il punto di minimo ha coordinate $A = (-1, e)$.

Infine si può studiare la concavità/convessità della funzione mediante lo studio della derivata seconda. Si trova

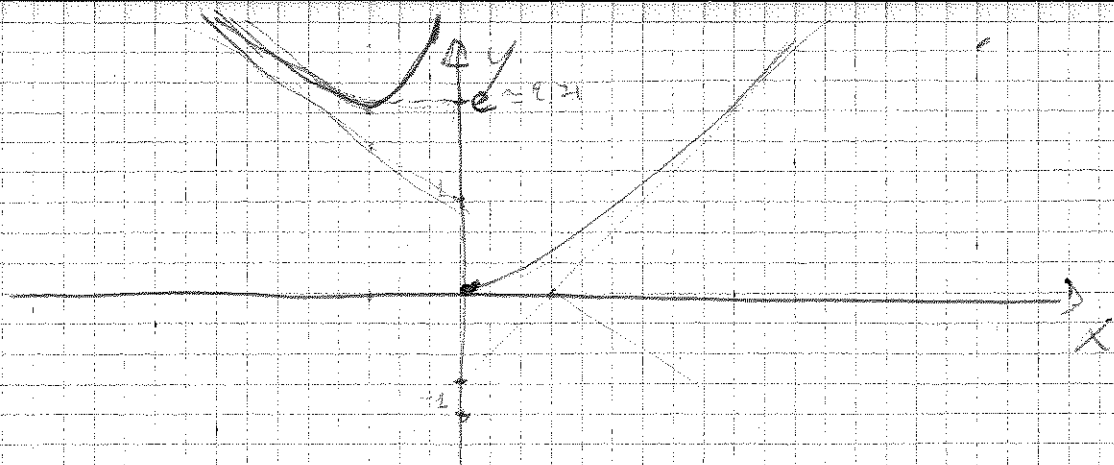
$$\text{Per } x > 0 \quad y'' = e^{-1/x} \left(\frac{x+1}{x^3} + \frac{x-x-1}{x^2} \right) = e^{-1/x} \left(\frac{x+1}{x^3} - \frac{1}{x^2} \right)$$

$$\text{cioè per } x > 0, \quad y'' = e^{-1/x} \left(\frac{1}{x^3} \right) \text{ e quindi } y'' > 0 \text{ per } x > 0$$

cioè la funzione è convessa per $x > 0$.

Per $x < 0$, $y'' = -e^{-1/x} \left(\frac{1}{x^3} \right)$ e quindi la funzione è convessa anche per $x < 0$.

Il grafico è riportato nella pagina seguente:



Esercizio 4 | Calcola il seguente integrale definito

$$\int_0^1 \left(\frac{2x}{x^2 - 8x + 16} + x \cos x \right) dx$$

→ Per le proprietà di linearità si ha

$$\int_0^1 \frac{2x}{x^2 - 8x + 16} dx + \int_0^1 x \cos x dx$$

Deve quindi determinare una primitiva ~~della~~ ^{parte} per la funzione $\frac{2x}{x^2 - 8x + 16}$ e di $x \cos x$.
 NOTA: $x^2 - 8x + 16 = (x - 4)^2$

$$\begin{aligned} \text{Si ha } \int \frac{2x}{x^2 - 8x + 16} dx &= \int \left(\frac{2x - 8}{x^2 - 8x + 16} \right) dx + 8 \int \frac{dx}{x^2 - 8x + 16} = \\ &= \ln |x - 4|^2 + 8 \int \frac{dx}{(x - 4)^2} = 2 \ln |x - 4| - \frac{8}{x - 4} \end{aligned}$$

Per trovare una primitiva di $x \cos x$ basta ~~integrare~~ ^{integrare} per parti:

$$\int x \cos x dx = x \sin x - \int \sin x dx = x \sin x + \cos x$$

$$\text{Per cui } \int_0^1 \left(\frac{2x}{x^2 - 8x + 16} + x \cos x \right) dx = \left. \frac{2}{3} \right|_0^1$$

$$\begin{aligned} &= \left. 2 \ln |x - 4| - \frac{8}{x - 4} + x \sin x + \cos x \right|_0^1 = 2 \ln 3 + \frac{8}{3} + \sin 1 + \cos 1 - 2 \ln 4 + 2 \\ &= 2 \ln \frac{3}{4} + \frac{1}{3} + \sin 1 + \cos 1 \end{aligned}$$

Esercizio 5

②

Si considerano i vettori $\underline{v}_1 = (1, \lambda+1, 0)$, $\underline{v}_2 = (1, 3, \lambda)$, $\lambda \in \mathbb{R}$

a) Stabilire per quali valori del parametro i vettori \underline{v}_1 e \underline{v}_2 sono linearmente indipendenti.

Perché, per definizione, il rango di una matrice è il massimo numero di ~~vettori~~ righe (colonne) linearmente indipendenti.
i due vettori saranno linearmente indipendenti per quei valori di $\lambda \in \mathbb{R}$ per cui la matrice

$$\begin{pmatrix} 1 & \lambda+1 & 0 \\ 1 & 3 & \lambda \end{pmatrix}$$

ha rango due.

Se tale matrice ~~è~~ i minori di ordine due estraibili sono:

$$\begin{vmatrix} 1 & \lambda+1 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = 3\lambda - \lambda - 2 = 2\lambda - 2$$

$$\begin{vmatrix} \lambda & 0 \\ 1 & \lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 \quad \text{e} \quad \begin{vmatrix} \lambda+1 & 0 \\ 3 & \lambda \end{vmatrix} = \lambda(\lambda+2)$$

Non esiste ~~nessun~~ ^{alcun} valore di λ per cui i tre minori sono simultaneamente nulli per cui il rango è due $\forall \lambda \in \mathbb{R}$!

[Si può ragionare anche così: certamente per $\lambda \neq \frac{1}{2}$, $\lambda \neq 0$ e $\lambda \neq -2$ i tre minori sono nulli e quindi il rango è due.

Se $\lambda = \frac{1}{2}$ il primo minor ~~è~~ nullo ma sono diversi da zero il secondo e il terzo quindi anche per $\lambda = \frac{1}{2}$ il rango vale due.

--- si invita lo studente a completare ~~il~~ ^{il} ragionamento verificando che il rango è due anche $\lambda = 0$ e $\lambda = -2$].

Quindi i due vettori sono linearmente indipendenti $\forall \lambda \in \mathbb{R}$.

NOTA: Si ottiene lo stesso risultato partendo dalle def. di unione di vettori lin. indipendenti. Infatti i due vettori sono lin. indipendenti se $\alpha \underline{v}_1 + \beta \underline{v}_2 = \underline{0}$ solo con $\alpha = \beta = 0$.

② Quindi scrivendo

$$\lambda(1, \lambda+1, 0) + \beta(1, 3, 1) = (0, 0, 0)$$

si ottiene

$$\begin{cases} \lambda + \beta = 0 \\ \lambda(\lambda+1) + 3\beta = 0 \\ \beta = 0 \end{cases}$$

nella inequante λ e β

Si tratta di un sistema ^{lineare} omogeneo. Esso possiede sempre almeno la soluzione nulla. Se i vettori sono linearmente indipendenti allora tale soluzione dovrebbe essere anche l'unica. Per il teorema di Rouché-Capelli questo capita se la matrice

$$A^T = \begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ \lambda+1 & 3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

ha rango due. Si noti come la condizione $r(A^T) = r(A^T|b)$ è sempre valida per $b=0$ da qui si procede come prima!!!

Perché?

b) Stabilire per quali valori di $\lambda \in \mathbb{R}$ i vettori \underline{v}_1 e \underline{v}_2 sono ortogonali. Due vettori sono ortogonali se e solo se il loro prodotto scalare è nullo.

Poiché $\underline{v}_1 \cdot \underline{v}_2 = \lambda + 3(\lambda+1) = 4\lambda + 3$

Il due \underline{v}_1 e \underline{v}_2 sono ortogonali se $4\lambda + 3 = 0 \Rightarrow \lambda = -\frac{3}{4}$
cioè per $\lambda = -\frac{3}{4}$ i due vettori sono ortogonali!!!

c) Prendendo $\lambda = 0$ $\underline{v}_1 = (0, 1, 0)$, $\underline{v}_2 = (1, 3, 0)$

$$\underline{v}_1 \wedge \underline{v}_2 = \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \end{vmatrix} = -\underline{k} \quad \text{ovvero, equivalentemente} \quad \underline{v}_1 \wedge \underline{v}_2 = (0, 0, -1)$$

Esercizio 6) Presenta e risolvi il seguente sistema \textcircled{P}
 di equazioni lineari dipendenti dal parametro $K \in \mathbb{R}$.

$$\begin{cases} x + y - kz = 0 \\ x + ky - z = 1 \\ x + (k+2)y + z = 0 \end{cases}$$

Per i valori di k per cui

$\pi(A) = 3$ allora anche $\pi(A|b) = 3$ e per tali valori di k per il teorema di Bouché-Laplace, il sistema possiede una ed una sola soluzione.

Affinché il $\text{rang}(A) = \text{rang}$ di A valga tre, il determinante di A deve essere non nullo.

Poiché $\det A = \begin{vmatrix} 1 & 1 & -k \\ 1 & k & -1 \\ 1 & k+2 & 1 \end{vmatrix} = (k+k+2) - 2 - k(k+2-k)$,

esse
~~Dunque~~ $\det A = k-1$.

Per cui per $k-1 \neq 0$ cioè per $k \neq 1$ il sistema possiede una ed una sola soluzione!! Si invitano gli studenti a trovare tale soluzione.

Per $\boxed{k=1}$ il rango di A vale due pertanto si trova il

minore $A_1 = \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 3 \neq 0$ (il rango di A ovviamente non è tre perché $\det A = 0$ se $k=1$)

Tuttavia il rango della matrice incompleta vale 3.

Infatti, (teor. di Kronecker) l'unico minore (diverso da quello coincidenti con A) che abbia il minore A_1 è

$$\begin{vmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \end{vmatrix} = 1+2=3 \neq 0$$

incompatibile

Dunque per $k=1$ $\pi(A) = 2 \neq \pi(A|b) = 3$ e per il teorema di Bouché-Laplace, il sistema è ~~compatibile~~